

Robótica / Robôs

PUDU-CC1-V2

PUDU ROBOTICS



Caraterísticas

O PUDU-CC1-V2 é um robot de limpeza comercial 4 em 1, capaz de varrer, aspirar, esfregar e passar pano com um único dispositivo. O seu poder de sucção (até 17.000 Pa) permite-lhe limpar desde sujidade pesada a partículas finas, e navega com precisão graças ao seu sistema híbrido Visual SLAM + Laser LiDAR.

Tem depósitos de água limpa e suja que são geridos automaticamente pela sua estação de carregamento (não incluída), juntamente com a carga da bateria. Memoriza o progresso da limpeza para retomar as tarefas após o carregamento da bateria, além de enviar notificações em tempo real e gerar relatórios de limpeza. Tem uma autonomia de até 9 h, o que o torna ideal para grandes espaços como hospitais, hotéis ou escritórios.

Especificações

| | |
|--|---|
| Cor | Cinzentos e verde |
| Modos de limpeza | - Varrer + aspirar + limpeza - Limpeza |
| Componentes modulares | Montagem e desmontagem fácil dos acessórios: - Escova lateral - Escova rotativa - Escova de borracha - Filtro - Esfregona |
| Adequado para diferentes tipos de chão | Chão duro: - Pedra natural - Varanda - Mármore - Azulejos - Resina epoxídica - Arenito - Pedra artificial - etc. Chão suave: Alcatifa de pelo curto |
| Comprimento de escova | 500mm |
| Comprimento de lavagem | 400mm |
| Capacidade do depósito | - Limpar o depósito de água: 15L - Depósito de água sujo: 17L |
| Enchimento e drenagem automáticos da água | Função disponível com estação de trabalho (estação de trabalho vendida separadamente) |
| Carregamento automático | Retorno do robô à estação de trabalho para carregamento automático (estação de trabalho vendida separadamente) |
| Potência de aspiração | 10000 - 15000 PA |
| Limpeza dos cantos | <<6cm borda a borda (certas aplicações de escova lateral) |
| Tempo para recarregar | 3h |
| Autonomia | - Modo de lavagem: até 5h - Modo de aspirar: até 5h - Modo de aspiração de Tapetes: até 4h - Modo de lavagem silenciosa: até 9h |
| Eficiência de limpeza | 700 - 1000 m ² /h |
| Ruído durante o modo de limpeza | < 70dB |
| Velocidade de deslocamento | Máx. 1,2 m/s |
| Processador | RK 3588S |

| | |
|--|--|
| Navegação e posicionamento | <ul style="list-style-type: none"> - Pudu SLAM - Laser SLAM - Sensores multifuncionais para a prevenção de obstáculos - Detecção da presença de caixotes do lixo - Detecção da presença da caixa do filtro de água |
| Sensores | <ul style="list-style-type: none"> - Câmara Fisheye VSLAM - RGBD - LiDAR - Câmara traseira RGB - Sensor de linha única traseiro - Sensor ultrassónico |
| Integração com elevadores | Navegação autónoma entre pisos do edifício (eletrónica não incluída) |
| Reinício do trabalho após interrupção | Após a interrupção do trabalho, este deve ser retomado a partir do ponto em que a tarefa foi interrompida |
| Programação de vários robots | <ul style="list-style-type: none"> - Programação inteligente de vários robots de limpeza - Colaboração entre robôs de limpeza - Mudança automática de equipamento - Atribuição de vários robôs a várias estações de trabalho |
| Interface | Ecrã táctil 10.1" |
| Pega de direção extensível | Facilidade de movimento para funções de mapeamento e limpeza manual |
| Peso | 60kg |
| Dimensões | 682mm (Al) x 663mm (Lg) x 568mm (Pf) |
| App móvel | <ul style="list-style-type: none"> - Controlo remoto - Consultar o estado da tarefa - Notificações em tempo real - Geração automática de relatórios de limpeza - Android: https://play.google.com/store/apps/details?id=com.pudutech.merchant - iOS: https://apps.apple.com/us/app/pudu-link/id1598340894 |